

SEMAINE DU 19 AU 25 MARS

APPLICATIONS LINÉAIRES

- Application linéaire. Application linéaire canoniquement associée à une matrice. Formes coordonnées relativement à une base. Composition des applications linéaires.
- Image d'un sous-espace vectoriel par une application linéaire. Image d'un Vect par une application linéaire, expression de l'image comme un Vect. Image d'une matrice.
- Image réciproque d'un sous-espace vectoriel par une application linéaire. Noyau d'une application linéaire, caractérisation de l'injectivité. Noyau d'une matrice. Structure affine de l'ensemble des solutions d'une équation linéaire.
- Isomorphisme, espaces vectoriels isomorphes. Composition d'isomorphismes, réciproque d'un isomorphisme. Traduction de l'inversibilité en termes d'application linéaire canoniquement associée. Effet d'un isomorphisme sur la dimension. Tout espace vectoriel de dimension finie $n \neq 0$ est isomorphe à \mathbb{K}^n . Caractérisation de l'injectivité/surjectivité/bijektivité par l'image d'une base.
- Application linéaire de rang fini, rang. Inégalités sur le rang et cas d'égalité. « Injectif = surjectif » pour des espaces vectoriels de départ et d'arrivée de mêmes dimensions finies. Si : $AB = I_n$, alors A et B sont inversibles et inverses l'une de l'autre.
- Forme géométrique du théorème du rang. Théorème du rang.
- Rang d'une matrice, caractérisation de l'inversibilité. Invariance du rang par composition par un isomorphisme. Les opérations élémentaires préservent le rang. Calcul du rang par l'algorithme du pivot.
- Détermination d'une application linéaire par l'image d'une base. Dimension de $\mathcal{L}(E, F)$. Détermination d'une application linéaire sur une somme directe.
- Forme linéaire. Hyperplan, définition par les formes linéaires, caractérisation géométrique par l'existence d'une droite supplémentaire. Comparaison des équations d'un hyperplan. Intersection d'hyperplans.
- Projection, symétrie. Propriétés, caractérisation.
- Somme d'un nombre fini de sous-espaces vectoriels. Somme directe, caractérisation par décomposition du vecteur nul. Dimension d'une somme de sous-espaces vectoriels, cas d'égalité. Construction d'une somme directe à partir d'une famille libre. Bases d'une somme directe. Détermination d'une application linéaire sur une somme directe.

QUESTIONS DE COURS DE DÉBUT D'HEURE

- Forme géométrique du théorème du rang ET théorème du rang.
- Dans un espace vectoriel de dimension n , l'intersection de r hyperplans est un sous-espace vectoriel de dimension au moins $n - r$. + Tout sous-espace vectoriel de dimension $n - r$ est l'intersection d'exactement r hyperplans.
- Si p est linéaire et : $p^2 = p$, alors p est la projection sur $\text{Im } p$ de direction $\text{Ker } p$.
- Inégalité : $\dim \sum_{i=1}^p F_i \leq \sum_{i=1}^p \dim F_i$, avec égalité si et seulement si F_1, \dots, F_p sont en somme directe.
- (TD) Démonstration de la formule de Grassmann en étudiant l'application $(f, g) \mapsto f + g$.
- (TD) Soient E et F deux \mathbb{K} -espaces vectoriels. Pour tous $f, g \in \mathcal{L}(E)$: $E = \text{Im } f + \text{Ker } g \iff \text{Im } (gf) = \text{Im } g$.
- (TD) Pour tous $f \in \mathcal{L}(E, F)$ et $g \in \mathcal{L}(F, G)$ avec E et F de dimension finie : $\dim \text{Ker } (g \circ f) \leq \dim \text{Ker } f + \dim \text{Ker } g$.